

实对称矩阵的性质

Guangyao Zhao

2022-07-19

Contents

实对称矩阵是正定矩阵	1
实对称矩阵的特征向量正交	2
相似对角化	2

实对称矩阵是正定矩阵

对称矩阵:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 5 & 8 \\ 3 & 8 & 10 \end{bmatrix}$$

的平方为:

$$A^T A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 5 & 8 \\ 3 & 8 & 10 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 5 & 8 \\ 3 & 8 & 10 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 14 & 36 & 49 \\ 36 & 93 & 126 \\ 49 & 126 & 173 \end{bmatrix}$$

注意: 以上并不是严格的数学证明, 只是便于理解的简单计算。因为是平方, 所以不可以出现矩阵为小于 0 的元素, 再加上是实对称矩阵, 所以最后结果 > 0 , 即为正定矩阵。

实对称矩阵的特征向量正交

若 x_1 和 x_2 是对称矩阵 A 的特征向量, 则: $Ax_1 = \lambda_1 x_1$ 且 $Ax_2 = \lambda_2 x_2$ 。如果 $\lambda_1 \neq \lambda_2$, 则 $x_1^T x_2 = 0$ 。证明过程如下:

1. 假设 $z = x_1^T Ax_2$, 因为 z 是标量, 所以 $z^T = z$, 也就是说 $x_2^T A^T x_1 = x_1^T Ax_2$
2. 因为 $A^T = A$, 所以 $x_2^T Ax_1 = x_1^T Ax_2$
3. 因为 $Ax_1 = \lambda_1 x_1$ 且 $Ax_2 = \lambda_2 x_2$, 所以 $x_2^T \lambda_1 x_1 = x_1^T \lambda_2 x_2$, 即 $\lambda_1 x_2^T x_1 = \lambda_2 x_1^T x_2$
4. 其中 $x_1^T x_2 = x_2^T x_1$, 且 $\lambda_1 \neq \lambda_2$ 。所以 $x_1 x_2 = 0$, 即特征向量正交

相似对角化

实对称矩阵一定是正交矩阵, 即含有 n 个线性无关的特征矩阵。所以实对称矩阵可以对角化。

把 A 的特征向量 P_1, P_2, \dots, P_n 排成矩阵 P 的列, 运用分块运算技术, 把矩阵 A 作为一个整块, 或者一个常数; 把矩阵 P 中每个列看做一个块 (或者元素), 运算如下:

$$\begin{aligned} AP &= A[P_1, P_2, \dots, P_n] = [AP_1, AP_2, \dots, AP_n] \\ &= [\lambda_1 P_1, \lambda_2 P_2, \dots, \lambda_n P_n] \\ &= [P_1, P_2, \dots, P_n] \begin{bmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \lambda_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda_n \end{bmatrix} = P \begin{bmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \lambda_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda_n \end{bmatrix} \end{aligned}$$

显然将最后的矩阵左乘一个 P 矩阵的逆, 把 P 消简成单位阵, 就得到了由特征值构成的对角阵 A , 即 $P^{-1}AP = \Lambda$ 成立。其中 P 是原坐标系下的基向量矩阵 (但不一定是单位基向量矩阵)